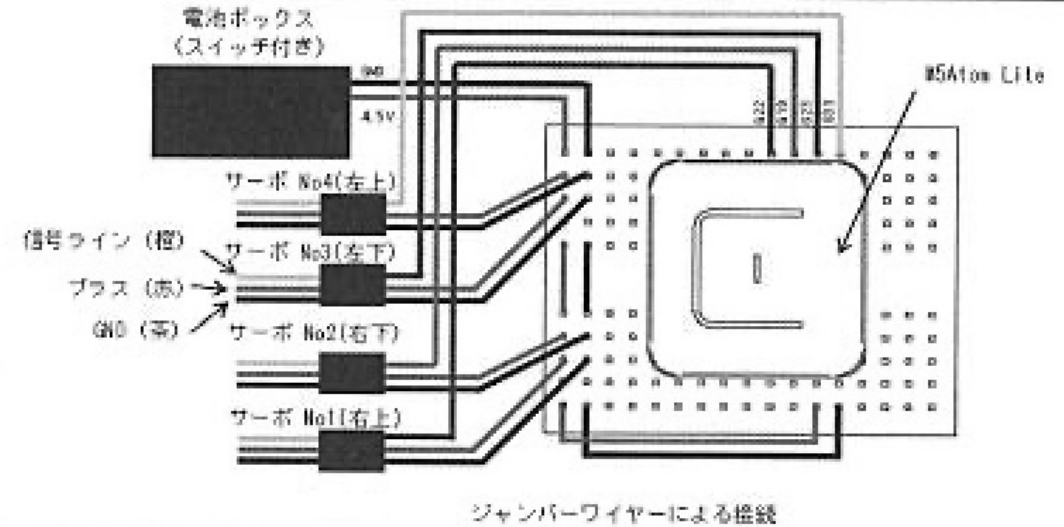
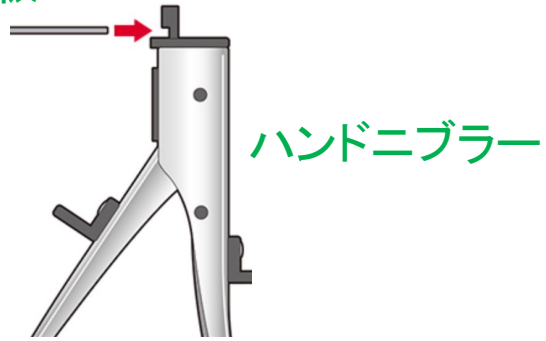


M5Atomとサーボモーターとの配線図

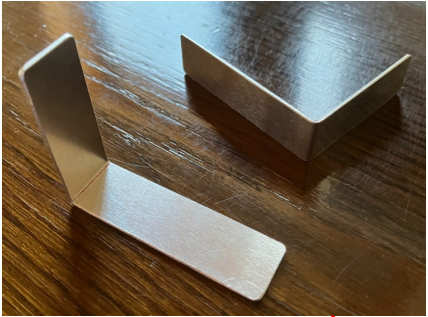




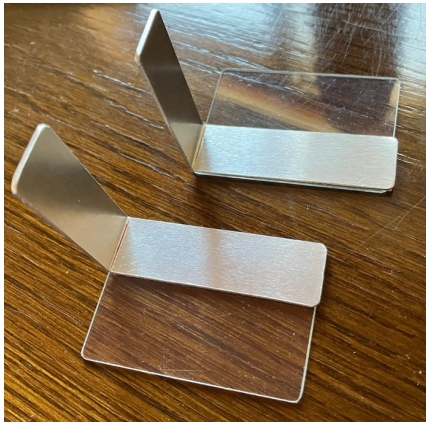
アルミ板1mm



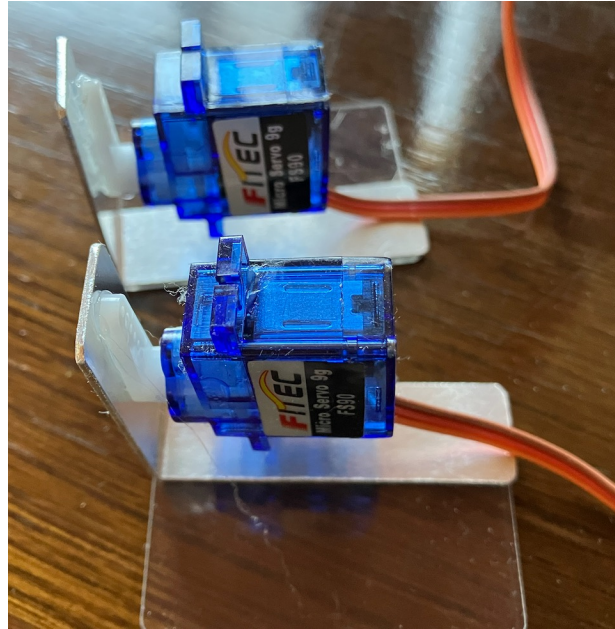
①ハンドニブラーで切断
→バリ除去→直角に曲げる ②アクリル板をカッターで切断



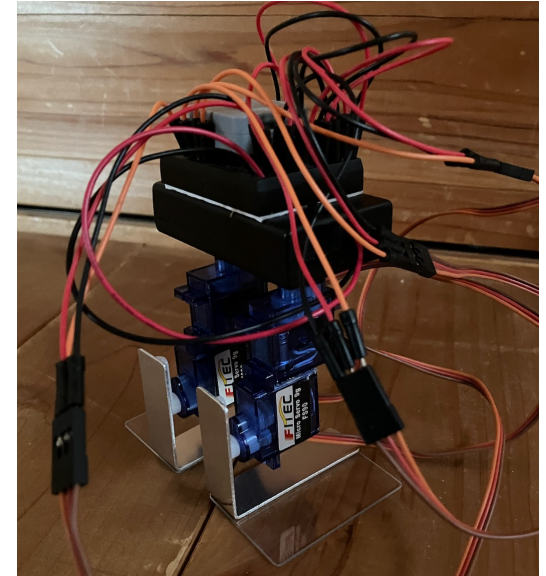
③両面テープで接着



④足部にサーボモーター2と3を
ホットボンドで接着



⑥電池ボックス、M5Atomを載せる



⑤上述の上にサーボモーター1と
4を積み重ねる

