import motion

import time

import matplotlib.pyplot as plt

x={ }

y={ }

z={ }

for I in (0,10,1)

　　　motion.start\_updates( )

time.sleep(2)

ax,ay,az=motion.get\_attitude( )

x.append(ax)

y.append(ay)

z.append(az)

motion.stop\_updates( )

plt.plot(x)

plt.plot(y)

plt.plot(z)

plt.show( )